

Systemes de transitions - Modélisation TLA⁺

Durée 1h30 - Documents autorisés

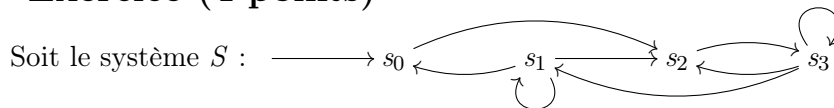
2 avril 2024

1 Questions de cours (4 points)

Soit quatre variables w, x, y, z . w est un entier, x est une fonction dans $[Nat \rightarrow Nat]$, et y et z sont des ensembles d'entiers.

- Donner une action qui change w en l'image par x d'une des valeurs de son domaine.
 $\exists v \in (DOMAIN\ x) : w' = x[v] \ (\wedge\ UNCHANGED\ \langle x, y, z \rangle)$
 $w' \in \{x[v] : v \in (DOMAIN\ x)\} \ (\wedge\ UNCHANGED\ \langle x, y, z \rangle)$
- Donner une propriété temporelle qui dit que le co-domaine de x est toujours inclus dans y .
 $\square(\forall e \in DOMAIN\ x : x[e] \in y)$
 $\square(\{x[e] : e \in DOMAIN\ x\} \subseteq y)$
- Donner un prédicat qui dit que w est dans y ou (exclusif) dans z .
 $(w \in y \wedge w \notin z) \vee (w \notin y \wedge w \in z)$
- Donner une action qui permute les valeurs de x en 0 et 1.
 $x' = [x\ EXCEPT\ ![0] = x[1], ![1] = x[0]] \ (\wedge\ UNCHANGED\ \langle w, y, z \rangle)$

2 Exercice (4 points)



Indiquer si les propriétés suivantes, exprimées en logique LTL ou CTL, sont vérifiées. Justifier les réponses (argumentaire ou contre-exemple).

	sans équité	$WF(s_1, s_0) \wedge WF(s_3, s_1)$	$SF(s_1, s_0) \wedge SF(s_3, s_1)$
$\circ \diamond s_0$			
$\square \diamond s_0$			
$s_3 \rightsquigarrow s_0$			
$\exists \diamond \exists \square s_1$			
$\exists \circ \exists \diamond s_0$		/	
$\forall \square (s_3 \Rightarrow \exists \diamond s_0)$		/	

Notation : 1/4 point par bonne réponse justifiée ; 0 point par mauvaise réponse ou absence d'explication ou explication erronée.

	sans équité	$WF(s_1, s_0) \wedge WF(s_3, s_1)$	$SF(s_1, s_0) \wedge SF(s_3, s_1)$
$\bigcirc \blacklozenge s_0$	<i>non</i> $s_0 \rightarrow s_2 \rightarrow s_3^\omega$	<i>non</i> $s_0 \rightarrow (s_2 \rightarrow s_3)^\omega$	<i>oui</i> (2)
$\square \blacklozenge s_0$	<i>non</i> $s_0 \rightarrow s_2 \rightarrow s_3^\omega$	<i>non</i> $s_0 \rightarrow (s_2 \rightarrow s_3)^\omega$	<i>oui</i> (2)
$s_3 \rightsquigarrow s_0$	<i>non</i> $s_0 \rightarrow s_2 \rightarrow s_3^\omega$	<i>non</i> $s_0 \rightarrow (s_2 \rightarrow s_3)^\omega$	<i>oui</i> (2)
$\exists \blacklozenge \exists \square s_1$	<i>oui</i> (3)	<i>non</i> (1)	<i>non</i> (1) ou (2)
$\exists \bigcirc \exists \blacklozenge s_0$	<i>oui</i> (4)	\searrow	<i>oui</i> (4)
$\forall \square (s_3 \Rightarrow \exists \blacklozenge s_0)$	<i>oui</i> (5)	\searrow	<i>oui</i> (5)

1. L'équité faible supprime les exécutions $\rightarrow s_1^\omega$ (mais ne force pas la transition $s_1 \rightarrow s_0$: $s_0 \rightarrow (s_1 \rightarrow s_2 \rightarrow s_3)^\omega$ est légale) et $\rightarrow s_3^\omega$ (mais ne force pas la transition $s_3 \rightarrow s_1$: $\rightarrow (s_3 \rightarrow s_2)^\omega$ est légale).
2. Les équités fortes forcent à passer infiniment souvent en s_1 et s_0 (et donc en s_2 , seul état accessible depuis s_0) : elles suppriment entre autres les exécutions $\rightarrow s_3^\omega$, $\rightarrow (s_2 \rightarrow s_3)^\omega$, $\rightarrow (s_3 \rightarrow s_1 \rightarrow s_2)^\omega$ (et avec le bégaiement).
3. = accessibilité de s_1^ω depuis l'état initial.
4. = possibilité de revenir une fois en s_0 .
5. = accessibilité de s_0 depuis s_3 .

3 Problème : gestion d'un carrefour (12 points ¹)

On s'intéresse à un algorithme de gestion de carrefour. Un carrefour est constitué de plusieurs voies dont certaines se croisent. Un véhicule se présente à l'entrée du carrefour sur une voie, il attend l'autorisation, il traverse ensuite et sort du carrefour. Pour obtenir l'autorisation, quand un véhicule se présente, il envoie un message de requête à chacun des véhicules déjà présents (en train de traverser ou en attente d'accès). Un véhicule qui reçoit un message de requête répond ok s'il n'est pas à l'intérieur du carrefour ou si sa voie n'est pas en conflit avec celle du véhicule demandeur. Quand un véhicule a reçu l'autorisation de tous les véhicules présents à son arrivée, il peut traverser.

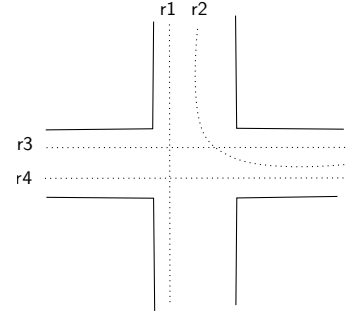


FIGURE 1 – Exemple de carrefour

Pour assurer l'équité, les messages sont traités séquentiellement dans l'ordre de production. Ainsi un véhicule B arrivé après un véhicule A verra ses messages de requêtes traités après tous les messages de A.

Une modélisation TLA⁺ de cet algorithme est fourni en fin de sujet (annexe A). Un message est une structure avec quatre champs : *kind* qui indique si c'est un message de requête ou d'autorisation ; *from* et *to* indiquent le véhicule émetteur et le véhicule destinataire ; *route* indique la route concernée par le message. Le réseau est modélisé par la variable *network* qui contient une séquence de messages.

Les transitions sont les suivantes :

Request(v, r) : un véhicule v se présente pour emprunter la voie r . Il envoie un message à chacun des véhicules déjà présents et note dans *expectedAck* qu'il attend l'acquittement de ceux-ci.

AllowRequest(v) : un véhicule v prend le message en tête, à condition que ce soit une requête pour lui et qu'il ne soit pas en conflit avec la demande, et renvoie un acquittement au demandeur (l'émetteur).

ReceiveAck(v) : un véhicule v prend le message en tête, à condition que ce soit un acquittement pour lui, et enlève l'émetteur de *expectedAck*.

Enter(v) : un véhicule demandeur v passe dans l'état *Crossing* à condition qu'il ait reçu tous les acquittements nécessaires.

Leave(v) : un véhicule v finit sa traversée et quitte le carrefour.

Pour illustrer, on peut imaginer un système avec trois véhicules, quatre routes et un graphe de conflits où r_1 conflictue avec r_3 et r_4 , et r_2 conflictue avec r_3 (la relation de conflit est symétrique), comme sur la figure 1 :

$$\begin{aligned} \text{Vehicle} &\triangleq \{ "v1", "v2", "v3" \} \\ \text{Route} &\triangleq \{ "r1", "r2", "r3", "r4" \} \\ \text{Conflict} &\triangleq \begin{aligned} &"r1" :> \{ "r3", "r4" \} \\ &@@ "r2" :> \{ "r3" \} \\ &@@ "r3" :> \{ "r1", "r2" \} \\ &@@ "r4" :> \{ "r1" \} \end{aligned} \end{aligned}$$

1. Toutes les questions valent autant.

3.0.1 Spécification

Exprimer en LTL ou CTL les propriétés suivantes (qui ne sont pas nécessairement vérifiées par le modèle TLA⁺) :

1. **NoAccident** : il n'y a jamais deux véhicules simultanément en train de traverser et sur des routes conflictuelles.

$$\text{NoAccident} \triangleq \forall v1, v2 \in \text{Vehicle} : \Box(\neg(\text{state}[v1] = \text{Crossing} \wedge \text{state}[v2] = \text{Crossing} \wedge \text{route}[v1] \in \text{Conflict}[\text{route}[v2]]))$$

2. **AbsenceDeBouchon** : tout véhicule demandeur finit par obtenir l'autorisation de traverser

$$\begin{aligned} \text{AbsenceDeBouchon} &\triangleq \forall v \in \text{Vehicle} : \text{state}[v] = \text{Requesting} \rightsquigarrow \text{state}[v] = \text{Crossing} \\ \text{AbsenceDeBouchon} &\triangleq \forall v \in \text{Vehicle} : \text{state}[v] = \text{Requesting} \rightsquigarrow \text{state}[v] = \text{Idle} \text{ (bof)} \\ \text{AbsenceDeBouchon} &\triangleq \forall v \in \text{Vehicle} : \text{state}[v] = \text{Requesting} \rightsquigarrow \text{expectedAck} = \emptyset \end{aligned}$$

3. **EmptyNetwork** : le réseau est infiniment souvent vide / il y a infiniment souvent aucun message en transit.

$$\begin{aligned} \text{EmptyNetwork} &\triangleq \Box\Diamond(\text{Len}(\text{network}) = 0) \\ \text{EmptyNetwork} &\triangleq \Box\Diamond(\text{network} = \langle \rangle) \end{aligned}$$

4. **Multicrossing** : il est possible que plusieurs véhicules traversent simultanément le carrefour.

$$\text{Multicrossing} \triangleq \exists\Diamond(\text{Cardinality}(\{v \in \text{Vehicle} : \text{state}[v] = \text{Crossing}\}) \geq 2)$$

5. **NoLoss** : un message de requête reste en transit tant que le message d'accquittement correspondant n'est pas envoyé.

$$\text{NoLoss} \triangleq \Box(\forall m \in \text{network} : m.\text{kind} = \text{"Req"} \Rightarrow (m.\text{kind} = \text{"Req"} \mathcal{W} (\exists m2 \in \text{network} : m2.\text{kind} = \text{"Ack"} \wedge m2.\text{to} = m.\text{from} \wedge m2.\text{route} = m.\text{route})))$$

$$\text{NoLoss} \triangleq \Box(\forall m \in \text{network} : m.\text{kind} = \text{"Req"} \Rightarrow (m.\text{kind} = \text{"Req"} \mathcal{U} (\exists m2 \in \text{network} : m2.\text{kind} = \text{"Ack"} \wedge m2.\text{to} = m.\text{from} \wedge m2.\text{route} = m.\text{route})))$$

(la formulation est ambiguë)

(je triche en utilisant \in avec une séquence)

3.0.2 Modélisation

6. Compléter le prédicat de transition *Next*.

$$\begin{aligned} \text{Next} &\triangleq \exists v \in \text{Vehicle} : \\ &\quad \vee \exists r \in \text{Route} : \text{Request}(v, r) \\ &\quad \vee \text{Enter}(v) \\ &\quad \vee \text{Leave}(v) \\ &\quad \vee \text{AllowRequest}(v) \\ &\quad \vee \text{ReceiveAck}(v) \end{aligned}$$

7. Compléter l'action *Enter*.

$$\begin{aligned} \text{Enter}(v) &\triangleq \\ &\quad \wedge \text{state}[v] = \text{Requesting} \\ &\quad \wedge \text{expectedAck}[v] = \{\} \\ &\quad \wedge \text{state}' = [\text{state EXCEPT ![v] = Crossing}] \\ &\quad \wedge \text{UNCHANGED} \langle \text{route}, \text{network}, \text{expectedAck} \rangle \end{aligned}$$

8. Compléter l'action *ReceiveAck*.

$$\begin{aligned}
\text{ReceiveAck}(v) &\triangleq \\
&\wedge \text{Len}(\text{network}) > 0 \\
&\wedge \text{LET } m \triangleq \text{Head}(\text{network}) \text{ IN} \\
&\quad \wedge m.\text{kind} = \text{"Ack"} \\
&\quad \wedge m.\text{to} = v \\
&\quad \wedge \text{network}' = \text{Tail}(\text{network}) \\
&\quad \wedge \text{expectedAck}' = [\text{expectedAck EXCEPT } ![v] = @ \setminus \{m.\text{from}\}] \\
&\quad \wedge \text{UNCHANGED } \langle \text{route}, \text{state} \rangle
\end{aligned}$$

3.0.3 Équité

9. Énoncer l'équité minimale nécessaire pour que les propriétés **NoAccident** et **AbsenceDeBouchon** soient vérifiées.

Rien de nécessaire pour NoAccident (qui n'est d'ailleurs pas vérifiée).

Pour AbsenceDeBouchon :

$$\begin{aligned}
\text{Fairness} &\triangleq \forall v \in \text{Vehicle} : \\
&\quad \wedge \text{WF}_{\text{vars}}(\text{Enter}(v)) \\
&\quad \wedge \text{WF}_{\text{vars}}(\text{Leave}(v)) \\
&\quad \wedge \text{WF}_{\text{vars}}(\text{AllowRequest}(v)) \\
&\quad \wedge \text{WF}_{\text{vars}}(\text{ReceiveAck}(v))
\end{aligned}$$

3.1 Vérification

10. Expliquer informellement comment vérifier la propriété **NoAccident**.

C'est un invariant : construire l'ensemble des états accessibles et vérifier le prédicat dans chaque état.

11. Montrer, sur un contre-exemple avec deux véhicules, que la propriété **NoAccident** n'est pas vérifiée. Il n'est pas nécessaire (ni même envisageable) de construire tout le graphe.

```

Request(v1, r1)
Request(v2, r3)
AllowRequest(v1) to v2
Enter(v1)
ReceiveAck(v2)
Enter(v2)

```

12. Expliquer informellement comment vérifier la propriété **AbsenceDeBouchon**.

Propriété de vivacité

A Spécification du carrefour : crossing.tla

MODULE *crossing*

EXTENDS *Naturals, Sequences*

CONSTANTS *Vehicle, Route, Conflict*

VARIABLES *state, route, network, expectedAck*

vars \triangleq $\langle state, route, network, expectedAck \rangle$

Idle \triangleq "Idle"

Requesting \triangleq "Requesting"

Crossing \triangleq "Crossing"

NoRoute \triangleq "none"

Construit une séquence d'éléments à partir d'un ensemble d'éléments. L'ordre est indéterminé.

RECURSIVE *SetToSeq*(-)

SetToSeq(*S*) \triangleq IF *S* = {} THEN {}

ELSE LET *e* \triangleq CHOOSE *x* \in *S* : TRUE IN *Append*(*SetToSeq*(*S* \ {*e*}), *e*)

Init \triangleq \wedge *route* = [*v* \in *Vehicle* \mapsto *NoRoute*]

\wedge *state* = [*v* \in *Vehicle* \mapsto *Idle*]

\wedge *network* = {}

\wedge *expectedAck* = [*v* \in *Vehicle* \mapsto {}]

Present \triangleq {*v* \in *Vehicle* : *state*[*v*] \in {*Crossing, Requesting*}}

Request(*v, r*) \triangleq

\wedge *state*[*v*] = *Idle*

\wedge *state*' = [*state* EXCEPT ![*v*] = *Requesting*]

\wedge *route*' = [*route* EXCEPT ![*v*] = *r*]

\wedge *network*' = *network* \circ *SetToSeq*({[*kind* \mapsto "Req", *from* \mapsto *v, to* \mapsto *w, route* \mapsto *r*] : *w* \in *Present*})

\wedge *expectedAck*' = [*expectedAck* EXCEPT ![*v*] = *Present*]

AllowRequest(*v*) \triangleq

\wedge *Len*(*network*) > 0

\wedge LET *m* \triangleq *Head*(*network*) IN

\wedge *m.kind* = "Req"

\wedge *m.to* = *v*

\wedge \vee *state*[*v*] \neq *Crossing*

\vee *state*[*v*] = *Crossing* \wedge \neg (*m.route* \in *Conflict*[*route*[*v*]])

\wedge *network*' = {[*kind* \mapsto "Ack", *from* \mapsto *v, to* \mapsto *m.from, route* \mapsto *m.route*] \circ *Tail*(*network*)

\wedge UNCHANGED \langle *route, state, expectedAck* \rangle

ReceiveAck(*v*) \triangleq *TODO*

Enter(*v*) \triangleq *TODO*

Leave(*v*) \triangleq

\wedge *state*[*v*] = *Crossing*

\wedge *state*' = [*state* EXCEPT ![*v*] = *Idle*]

\wedge *route*' = [*route* EXCEPT ![*v*] = *NoRoute*]

\wedge UNCHANGED \langle *network, expectedAck* \rangle

Next \triangleq *TODO*

Spec \triangleq *Init* \wedge \square [*Next*]_{vars}

A message is a record [*kind, from, to, route*], where *kind* is "Req" or "Ack".

TypeOk \triangleq \wedge *route* \in [*Vehicle* \rightarrow *Route* \cup {*NoRoute*}]

\wedge *state* \in [*Vehicle* \rightarrow {*Idle, Requesting, Crossing*}]

\wedge *expectedAck* \in [*Vehicle* \rightarrow SUBSET *Vehicle*]

\wedge *network* \in *Seq*([*kind* : {"Req", "Ack"}, *from* : *Vehicle, to* : *Vehicle, route* : *Route*])